
Gestion de processus

Catherine Faron Zucker, UNSA, EPU SI1
faron@polytech.unice.fr

1

Gestion de processus

- Définition d'un processus
- Attributs et espace d'adressage
- Ordonnancement des processus

Définition d'un processus (1)

- Aspect dynamique d'un programme
 - Programme
 - Ensemble de procédures,
 - Résultat statique d'une compilation/édition de liens (binaire exécutable)
 - Processus
 - Activité dynamique résultant de l'exécution d'un programme
 - Enchaînement d'exécutions séquentielles de procédures

Définition d'un processus (2)

- Unité de gestion d'activité
 - Unité d'allocation des ressources système
 - Fichiers, évènements, périphériques, mémoire, ...
 - Espace d'adressage
- Unité d'ordonnancement
 - Entité affectable à un processeur
 - Flot de contrôle séquentiel

Processus sous Unix

- Unix traditionnels
 - Processus =
unité de gestion d'activité + unité d'ordonnement
- Unix modernes
 - Processus « lourd » : unité de gestion d'activité
 - Processus « légers » : unités d'ordonnement
 - Partagent un même espace d'adressage

Attributs d'un processus

- Informations nécessaires à la gestion d'un processus par l'OS
- Sauvegardés lors de la suspension du processus et restauré lors de sa reprise
 - Identification du processus,
 - Identification de l'utilisateur,
 - Ressources possédées (fichiers ouverts...)
 - Contexte matériel
 - compteur ordinal, registres de l'unité centrale

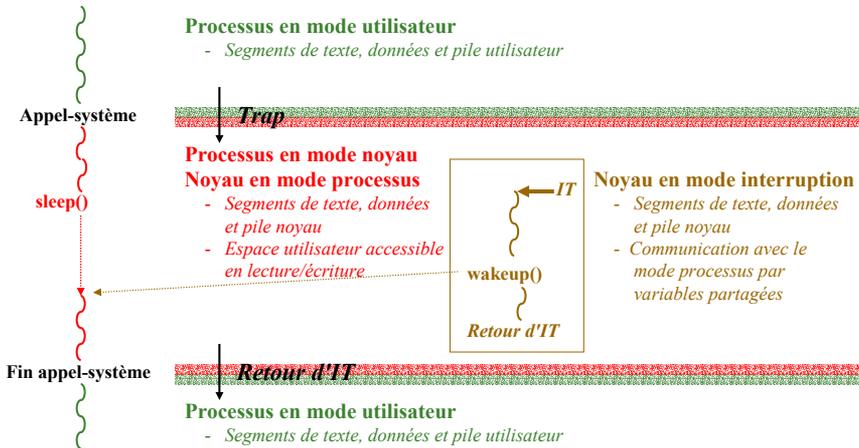
Espace d'adressage d'un processus

- Espace d'adressage logique d'un processus
 - Zone de données système (attributs) *protégé*
 - Contexte matériel et logiciel
 - Zone de texte *taille fixe*
 - Code, instructions
 - Zone de pile *taille variable*
 - Variables locale, gestion des sous-programmes
 - Zone de données *taille variable*

Espace d'adressage virtuel d'un processus sous unix

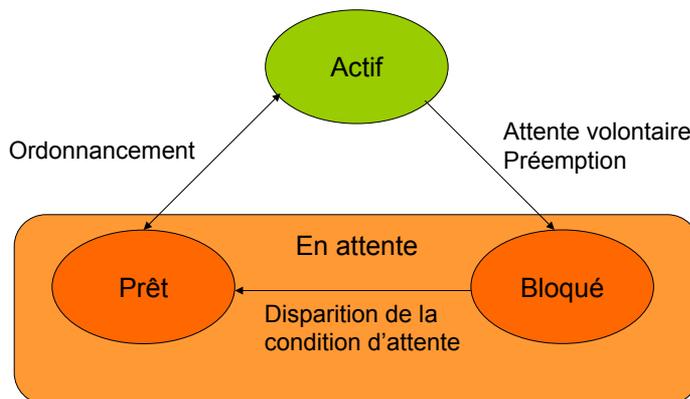
Texte, données, pile(s) du noyau	Espace d'adressage du noyau du système d'exploitation - accessible lors d'un appel système	
Instructions du programme		Segment de texte - taille fixe, non modifiable - partageable entre tous les processus exécutant le même programme
Mapping du texte des bibliothèques partagées	Partagée entre tous les processus utilisant ces bibliothèques	
Zone de données initialisées	Initialisation explicite dans le programme	
Zone de données non initialisées	Initialisation à 0 par défaut	Segment de données - taille variable, non modifiable - non partageable, propre à chaque processus
Mapping des données des bibliothèques partagées	Propre à chaque processus	
Zone de tas (Malloc(), brk())	Allouée dynamiquement	
Zone de variables locales		Segment de pile - variables des fonctions - gestion des appels de sous-programmes - initialement vide, croissance automatique

Exécution d'un appel système sous unix



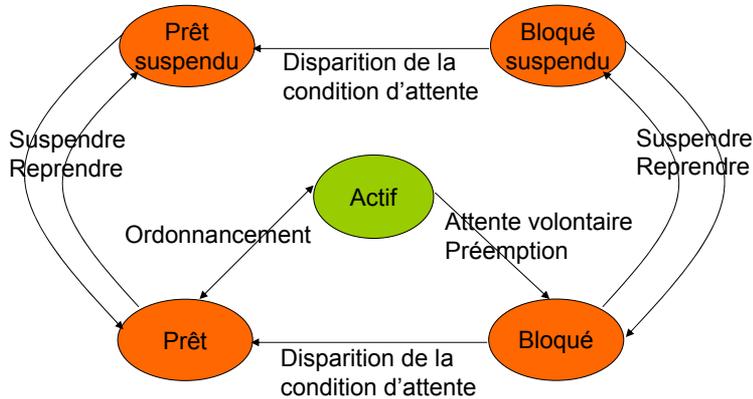
Ordonnancement de processus

■ Etats d'un processus



Ordonnancement de processus

■ Etats d'un processus sous Unix



Ordonnancement de processus

■ Choix du processus actif

- Lequel parmi les processus prêts?
- Quand?

■ Ordonnement préemptif

- L'OS peut retirer la CPU au processus actif à tout moment
- Garantie que le processus « le plus prioritaire » sera actif dès qu'il sera prêt

■ Ordonnement non préemptif

- Run to completion: le processus actif laisse volontairement la CPU
- Dans les premiers systèmes de batch
- Plus simple à programmer, et moins coûteux

Ordonnancement de processus

■ Objectifs

- Équité
Chaque processus a sa part de CPU, une classe de processus n'est pas trop favorisés par rapport à une autre
- Efficacité et rendement
Maximiser l'activité de la CPU
Maximiser le nombre de jobs exécuté en un temps donné
- Temps de réponse, interactivité
Minimiser le temps d'attente pour une sortie de programme
Minimiser les temps de réponse pour les utilisateurs interactifs
- Dégradation gracieuse sous forte charge
- Prédictabilité
Les processus ne sont pas prédictibles, quand l'OS lance un processus il ne sait pas quand celui-ci sera bloqué (préemption préconisée)

Algorithmes d'ordonnancement (1)

■ Algorithme FIFO

- Non préemptif
- Formellement équitable, pratiquement non équitable

■ Algorithme à tourniquet (« Round Robin »)

- Préemptif par tranche de temps (quantum)
- Si le quantum est trop court, le temps passé en changements de contexte est trop long et réduit l'efficacité de la CPU
- Si le quantum est trop long, les temps de réponse sont trop longs pour des processus interactifs courts

Algorithmes d'ordonnancement (2)

- Le plus court d'abord (« Shortest Job First »)
 - Connaissance *a priori* du temps d'exécution
 - Le temps d'attente *moyen* est minimisé si les processus les plus courts sont exécutés avant les plus longs
 - Non préemptif donc imprévisible
- Le temps restant le plus court d'abord (« Shortest Remaining Time »)
 - Amélioration de SJF qui devient préemptif
 - Plus coûteux

Algorithmes d'ordonnancement (3)

- Ordonnancement garanti & Ordonnancement temps réel
 - si n utilisateurs sont logés, chacun peut être assuré de recevoir $1/n$ de temps de CPU (taux monotone)
 - En temps réel, la plus courte échéance est prioritaire sur la plus longue

Algorithmes d'ordonnancement (4)

- Ordonnancement à priorité
 - Une priorité (un entier) est attribuée à chaque processus
 - L'ordonnanceur choisit le processus de plus haute priorité parmi les processus prêts
 - Si l'ordonnancement est préemptif, le processus actif est toujours celui de plus haute priorité
- Priorités fixes versus priorités variables
 - Fixées par le programmeur (temps réel)
 - L'ordonnanceur diminue la priorité du processus actif (de plus haute priorité) à chaque interruption d'horloge pour empêcher qu'il ne monopolise la CPU

Algorithmes d'ordonnancement (5)

- Ordonnancement à priorité et tourniquet
 - Les processus sont groupés par classes de priorité
 - Un ordonnancement par priorité est appliqué entre les classes de priorité
 - Un ordonnancement à tourniquet est appliqué entre les processus d'une même classe de priorité
- UNIX BSD & Linux jusqu'à 2.4

Algorithmes d'ordonnancement (5)

